Nume Prenume: **Mihok-Ecsedi Eveline Emilia Elisa**
Gradul didactic: **asist.univ.drd.ing.**
Instituția unde este titular **: Universitatea din Oradea**
Facultatea: **de Inginerie Electrică şi Tehnologia Informaţiei**
Departamentul: **de Ingineria Sistemelor Automate și Management**

L I S T A
lucrărilor ştiinţifice în domeniul disciplinelor din postul didactic

A – Teza de doctorat

„Modelarea, simularea și controlul roboților mobili”, Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, în curs

B – Cărţi şi capitole în cărţi pentru întreaga activitate

C – Lucrări indexate ISI/BDI publicate în ultimii 10 ani

1. **E. Ecsedi**, H. Silaghi, E. Mihok, V. Spoiala, The Development of an Autonomous Maze Robot International Conference on Engineering of Modern Electric Systems (EMES), 2019, ISBN: 978-1-7281-0773-8, June 2019, WOS:000503434500043, Pages 169-172
https://ieeexplore.ieee.org/document/8795166
2. Eduard Mihok , **Eveline Ecsedi**, Helga Silaghi, Laura Coroiu, Eugen Gergely, The Development of an Automated Testing Machine for Test Fixtures, 16th International Conference on Engineering of Modern Electric Systems, EMES 2021, ISBN: 978-166544995-3, June 2021, DOI:10.1109/EMES52337.2021.9484130
https://ieeexplore.ieee.org/document/9484130
3. **E. Mihok-Ecsedi**, E. Mihok-Ecsedi, L. Coroiu, L. Măgdoiu, E. Gergely and M. Abrudean, Design of a High Performance Automatic Test Needle Receptacles Insertion Machine for Printed Circuit Board Assemblies Test Fixtures, 18th International Conference on Engineering of Modern Electric Systems (EMES), 2025, ISBN: 979-8-3315-2577-4, May 2025, DOI:10.1109/EMES65692.2025.11045621
https://ieeexplore.ieee.org/document/11045621
4. **Mihok-Ecsedi Eveline**, Abrudean Mihail, Silaghi Helga, Development of a Charge-Coupled Device Based Sensor Module for Mobile Robots, 2025 29TH INTERNATIONAL CONFERENCE ON SYSTEM THEORY, CONTROL AND COMPUTING, ICSTCC 2025, DOI: 10.1109/ICSTCC66753.2025.11240467, pp.93-98
https://1710qrxls-y-https-www-webofscience-com.z.e-nformation.ro/wos/woscc/full-record/WOS:001828124100016
5. **Eveline Mihok-Ecsedi**, Eduard Mihok-Ecsedi, Mihail Abrudean, Helga Silaghi, Laura Coroiu, Eugen Gergely, Vasile Alexandru Dulgheriu, Imre Filip, Raul-Gavril Șipoș, Improving Line-Follower Robots Performance Through Hybrid Path Optimization, 2026 IEEE International Conference on Automation, Quality and Testing, Robotics (AQTR), 21-23 May 2026, Baile Felix, Romania, Electronic ISSN: 1844-7872, DOI: 10.1109/AQTR70159.2026.11577822, pp.1-6
https://ieeexplore.ieee.org/document/11577822

D – Lucrări publicate în ultimii 10 ani in reviste şi volume de conferinţe cu referenţi (neindexate)

B1. Programarea offline a roboților industriali, Sesiunea de comunicări a cercurilor științifice studențești în domeniul Ingineriei electrice, Electronice, Control și Calculatoare, Pitești, 2017

B2. Conceperea, proiectarea și executarea roboților destinați concursurilor, Sesiunea de comunicări a cercurilor științifice studențești în domeniul Ingineriei electrice, Electronice, Control și Calculatoare, Pitești, 2017

B3. Proiectarea și realizarea unui robot destinat parcurgerii labirinturilor, Sesiunea de comunicări a cercurilor științifice studențești în domeniul Ingineriei electrice, Electronice, Control și Calculatoare, Târgoviște, 2018

B4. Retrofitarea unei mașini CNC Deckel FP4NC, Sesiunea de comunicări a cercurilor științifice studențești în domeniul Ingineriei electrice, Electronice, Control și Calculatoare, Târgoviște, 2018

E – Brevete obţinute în întreaga activitate

Data
20.10.2026

Asist.univ.drd.ing. Mihok-Ecsedi Eveline